

## 産業用ロボット・サービスロボット関連規格（JIS）および標準仕様書（抜粋）

産業用ロボット、サービスロボットの関連規格についてまとめています。

各規格の詳細については一般財団法人日本規格協会（JSA）のWebサイトをご参照ください。

2021. 4.27現在

	規格番号	規格名称
JIS	JIS B 0134:2015	ロボット及びロボティックデバイス—用語
対応ISO	ISO 8373:2012	Robots and robotic devices -- Vocabulary
JIS	JIS B 0138:1996	産業用ロボット—図記号
対応ISO		
JIS	JIS B 0144:2000	電子部品実装ロボット—用語
対応ISO		
JIS	JIS B 0185:2002	知能ロボット—用語
対応ISO		
JIS	JIS B 0186:2020	移動ロボット—用語
対応ISO	ISO 19649:2017	
JIS	JIS B 0187:2005	サービスロボット—用語
対応ISO		
JIS	JIS B 8431:1999	産業用マニピュレーティングロボット—特性の表し方
対応ISO	ISO 9946:1999	Manipulating industrial robots -- Presentation of characteristics
JIS	JIS B 8432:1999	産業用マニピュレーティングロボット—性能項目及び試験方法
対応ISO	ISO 9283:1998	Manipulating industrial robots -- Performance criteria and related test methods
JIS	JIS B 8433-1:2015	ロボット及びロボティックデバイス—産業用ロボットのための安全要求事項—第1部：ロボット
対応ISO	ISO 10218-1:2011	Robots and robotic devices -- Safety requirements for industrial robots -- Part 1: Robots
JIS	JIS B 8433-2:2015	ロボット及びロボティックデバイス—産業用ロボットのための安全要求事項—第2部：ロボットシステム及びインテグレーション
対応ISO	ISO 10218-2:2011	Robots and robotic devices -- Safety requirements for industrial robots -- Part 2: Robot systems and integration
JIS	TS B 0033:2017	ロボット及びロボティックデバイス—協働ロボット
対応ISO	ISO/TS 15066:2016	Robots and robotic devices -- Collaborative robots
JIS	JIS B 8436:2005	産業用マニピュレーティングロボット—メカニカルインターフェース—フランジ形
対応ISO	ISO 9409-1:2004	Manipulating industrial robots -- Mechanical interfaces -- Part 1: Plates
JIS	JIS B 8437:2016	ロボット及びロボティックデバイス—座標系及び運動の記号
対応ISO	ISO 9787:2013	Robots and robotic devices -- Coordinate systems and motion nomenclatures
JIS	JIS B 8439:1992	産業用ロボット—プログラム言語SLIM
対応ISO		
JIS	JIS B 8440:1995	産業用ロボット—中間コードSTROLIC
対応ISO		
JIS	JIS B 8441:2005	産業用マニピュレーティングロボット—メカニカルインターフェース—シャフト形
対応ISO	ISO 9409-2:2002	Manipulating industrial robots -- Mechanical interfaces -- Part 2: Shafts
JIS	JIS B 8442:1997	産業用マニピュレーティングロボット—エンドエフェクタ自動交換装置—用語及び特性の表し方
対応ISO	ISO 11593:1996	Manipulating industrial robots -- Automatic end effector exchange systems -- Vocabulary and presentation of characteristics
JIS	JIS B 8443:2000	産業用マニピュレーティングロボット—把握型グリッパによる対象物ハンドリング—用語及び特性の表し方
対応ISO	ISO 14539:2000	Manipulating industrial robots -- Object handling with grasp-type grippers -- Vocabulary and presentation of characteristics
JIS	JIS B 8445:2016	ロボット及びロボティックデバイス—生活支援ロボットの安全要求事項
対応ISO	ISO 13482:2014	Robots and robotic devices -- Safety requirements for personal care robots
JIS	JIS B 8446-1:2016	生活支援ロボットの安全要求事項—第1部：マニピュレータを備えない静的安定移動作業型ロボット
対応ISO		
JIS	JIS B 8446-2:2016	生活支援ロボットの安全要求事項—第2部：低出力装着型身体アシストロボット
対応ISO		
JIS	JIS B 8446-3:2016	生活支援ロボットの安全要求事項—第3部：倒立振子制御式搭乗型ロボット
対応ISO		
JIS	JIS B 8456-1:2017	生活支援ロボット—第1部：腰補助用装着型身体アシストロボット
対応ISO		
JIS	JIS B 8460:2002	電子部品実装ロボット—特性及び機能の表し方
対応ISO		
JIS	JIS B 8461:2002	電子部品実装ロボット—インターフェース
対応ISO		
JIS	JIS B 8462:2000	電子部品実装ロボット—安全性
対応ISO		

	規格番号	規格名称
JIS	JIS Y 1001:2019	サービスロボットを活用したロボットサービスの安全マネジメントシステムに関する要求事項
対応ISO		